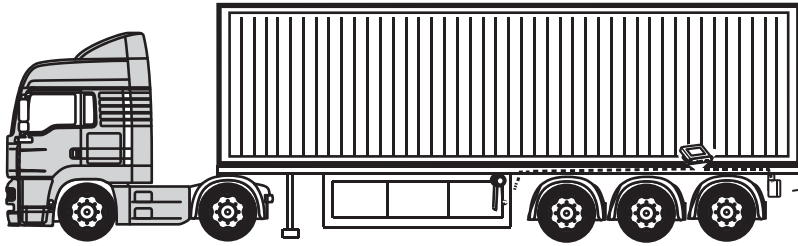


DIAGRAMĂ DE CONEXIUNI

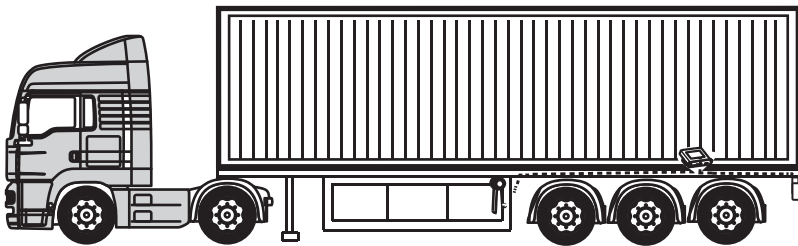
Mod Nisa (incastrat)



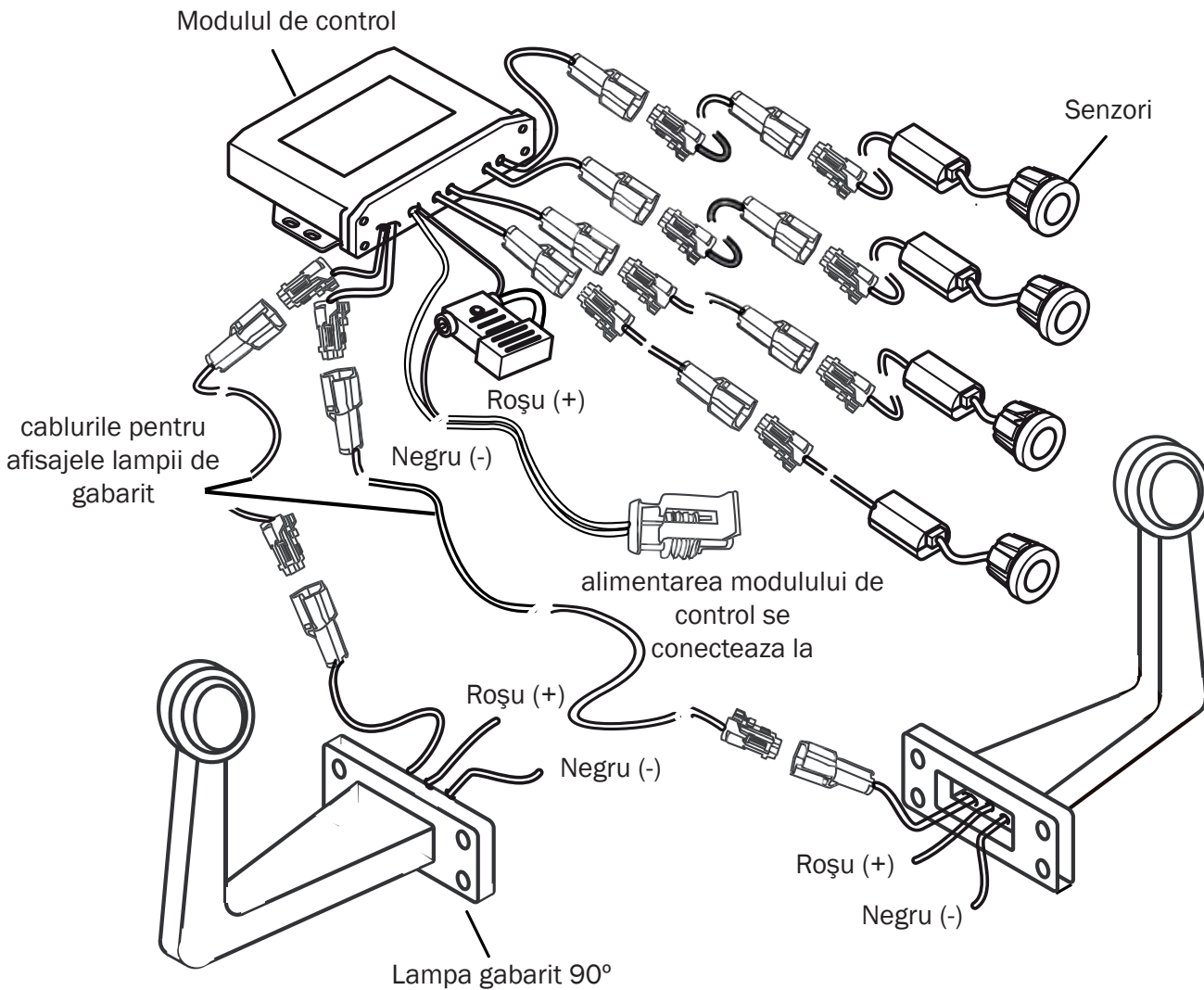
Pentru cazul în care bara de protecție este situată la 45 cm sub remorca

Senzorii sunt montați în bara de protecție, care este încastrată la 45 cm

Modul Standard



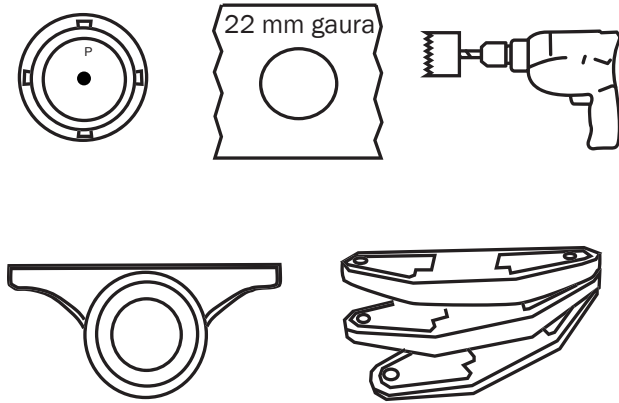
Senzorii sunt montați în bara de protecție, care este la același nivel cu partea din spate a remorcii.



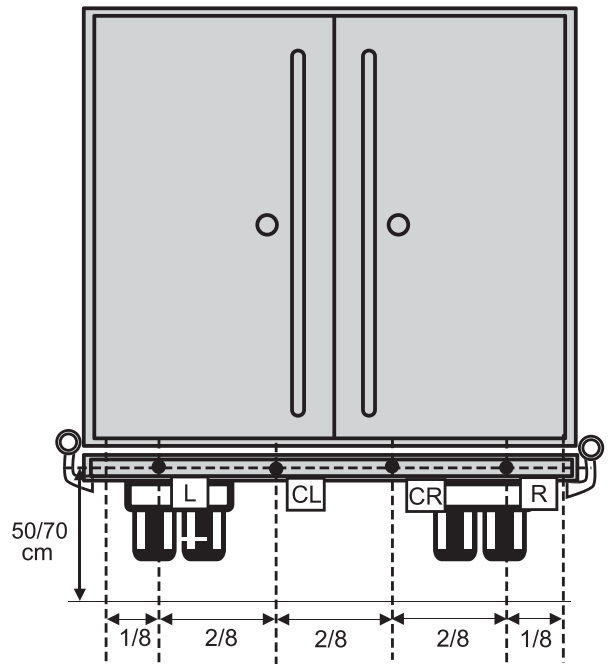
se conectează la circuitul lampii de gabarit

INSTALARE SENZORI

1. Poziționare

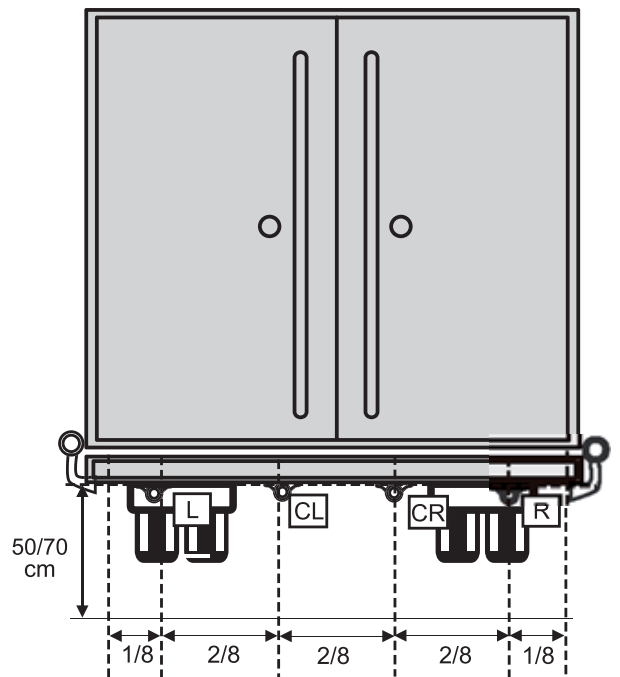
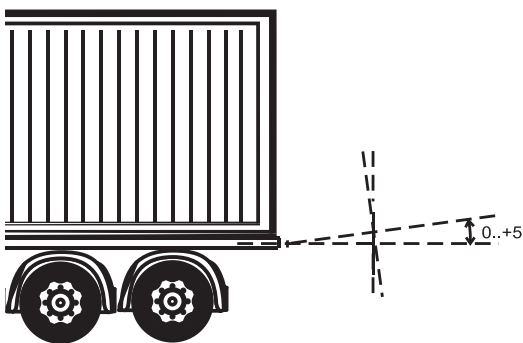


NOTĂ: grosimea maxima a barii sa nu depaseasca 3 mm.



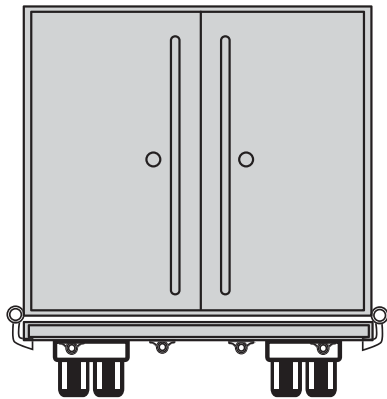
2. Instalarea senzorilor de cauciuc în bara de protecție spate, sau senzori inclinați UMP sub bara de protecție

3. Unghi vertical de vedere

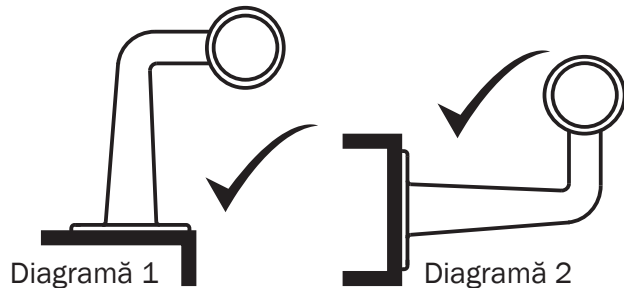


INSTALARE LAMPI DE GABARIT

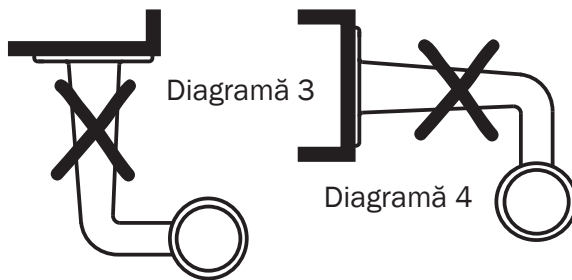
Pozitiile de montaj ale lampilor de gabarit



Pozitii pentru o instalare corecta



Pozitii incorecte de montaj ale



gaură de drenaj 8mm

NOTĂ: Înainte de începerea procedurii de instalare a lampilor de gabarit va rugăm să aveți grijă ca farurile să fie oprite.

Dacă folosiți alte poziții decât cele corecte (vezi diagrama 1 și 2) exemplu diagrama 5 sau 6 vor fi necesare găuri adiționale cu diametrul de 8mm pentru drenajul apei.

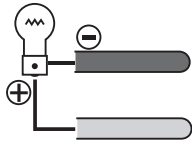
1. Montați lampile de gabarit pe bara din spate, asigurați-vă că șoferul le poate vedea foarte clar prin oglinzile laterale
2. Conectați firele de alimentare + și - ale lampilor de gabarit la circuitul electric al remorcii și trageți separat cablurile pentru afișaj înapoi către modulul de control. Conectați ambele cabluri pentru afișajele lampilor de gabarit în modulul de control.

INSTALAREA MODULULUI DE CONTROL

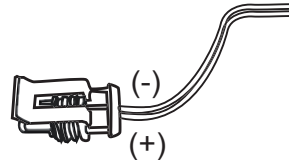
1. Conexiunea de alimentare

În dotarea standard firele de alimentare ale modulului de control au un conector adaptor.

Dacă remorca nu este dotată cu un conector compatibil atunci îndepărtați conectorul adaptor, conectați firele asigurându-vă că polaritatea este corectă și izolați corespunzător.

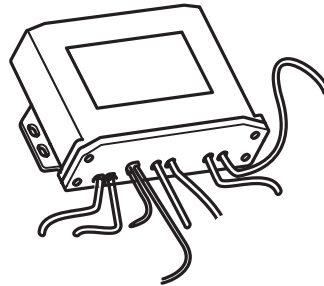


Alimentare de la lumina de mersarier



Fir de alimentare de la lumina de mersarier

2. Montajul modulului de control



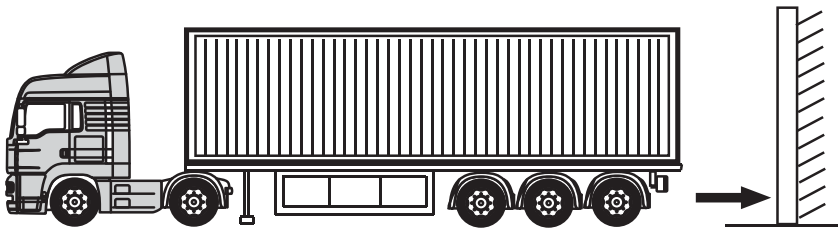
Scoateti panoul din spate și montați modulul de control într-un loc ferit de ploaie, căldură și umiditate.

Montați modulul de control cu cablurile în jos pentru a împiedica patrunderea apei.

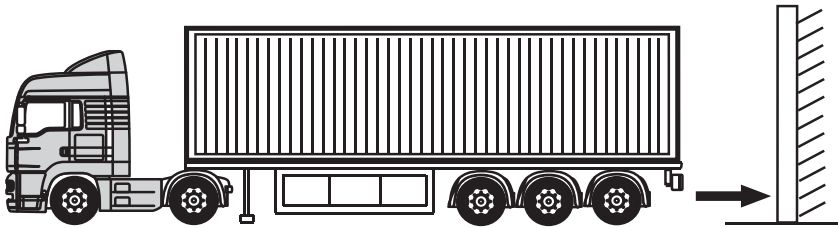
Strângeți toate cablurile cu ajutorul bridelor.

Acționați frâna de mână, puneți contactul (nu porniți motorul), bagați în mersarier și testați sistemul.

MOD DE TESTARE



Verificati ca functionarea senzorilor sa se incadreze in tabelul de mai jos dupa cum urmeaza.



PRUDENȚĂ: Mersul inapoi trebuie sa se efectueze cu viteza mica

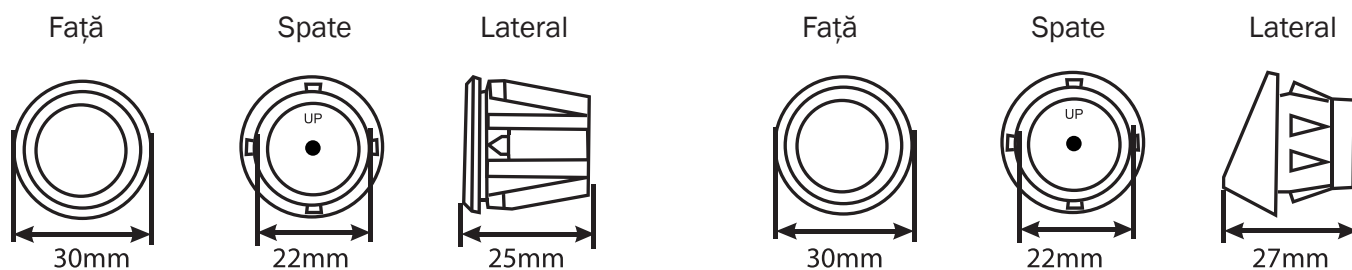
DISTANTA DE DETECTARE	TIPUL CONFIRMARII LUMINOASE	TIPUL CONFIRMARII LUMINOASE
Alimentare Sistem (NORMAL Auto-Test)	Chihlimbar - 2 clipiri	Chihlimbar - 2 clipiri
Alimentare Sistem (Sistem Anormal) EX.1 canal Centru Dreapta defect	Chihlimbar - 1 clipire	Chihlimbar - 1 clipire
	<p> A Chihlimbar - constant B Chihlimbar - clipeste rapid C Chihlimbar - clipeste incet </p>	<p> A Chihlimbar - constant B Chihlimbar - clipeste rapid C Chihlimbar - clipeste incet </p>

SPECIFICAȚI TEHNICII

DESCRIERE	MIN	TIP	MAX	UNITATE
Tensiune Alimentare	10	24	35	V DC
Consum			150	mA
Temperatura de operare	-20		80	°C
Frecvența	39.3	40	40.7	KHz
Unghiul orizontal de detectare		120		°
Unghiul vertical de detectare		60		°
Acuratetea distantei de detectare		1		cm
Distanța de detectare	0.05	1.0	2.95	m

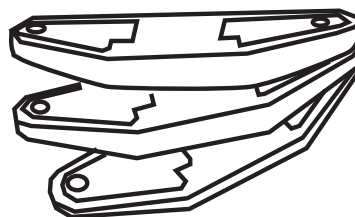
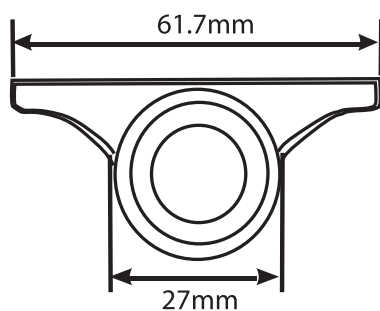
COMPONENTE OPȚIONALE

1. Senzori



Senzor plat din cauciuc
RFP = 0906758

Senzor unghi de cauciuc
R7P = 0906763



+/- 15°
+/- 11°
+/- 7°

Senzor aplicat - 22mm
UMP = 0906759

GHID DE PROBLEME

PROBLEMĂ	CAUZĂ	SOLUȚIE
Sistemul nu reușește să pornească atunci când este angajată comanda de marșarier	Conectare greșită a cablului de alimentare	Verifica cablul de alimentare
	Conexiunea greșită a jack-ului	Verificați conectorii
Sistemul detectează întotdeauna aceeași distanță	Senzorul detectează solul	Verifica și reglează unghiul senzorului vertical
Sistemul nu reușește să detecteze obstacole	Senzori conectați greșit	Verifica și resetează sistemul
Alarmă falsă	Sensor detects the ground	Check and adjust the vertical sensor angle

ACCESORII

Cablu de alimentare	1 buc.	Cabluri cu senzori	2/3/4 buc.
Lampi de gabarit	2 buc.	Bandă auto-adezivă sau Velcro de 3M	1 buc.
Freza de calitate superioară	1 buc.	Manualul de instalare	1 buc.
Distanțiere unghi	6 buc.		

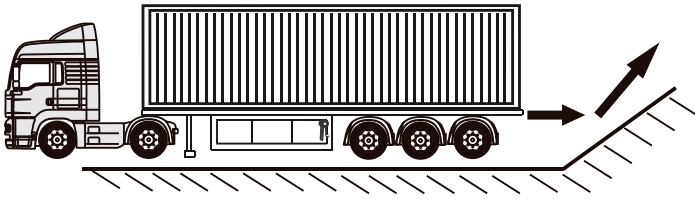
NOTĂ IMPORTANTĂ



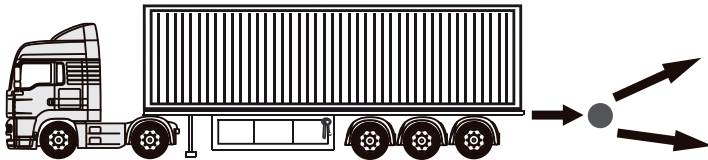
Citiți cu atenție instrucțiunile și specificațiile tehnice.

- Senzorii de parcare sunt un ajutor pentru sofer în timpul operațiunilor de mers înapoi. Nu toate obiectele sunt detectate de senzori și prin urmare, operațiunile trebuie efectuate cu cea mai mare grijă și atenție.
- Viteza de mers înapoi nu trebuie să depășească 6km/h.
- Oprite vehiculul când luminile Chihlimbar luminează continuu, acestea indică un obstacol la nu mai mult de 45cm de vehicul.
- Efectuați operațiuni de conexiuni numai după ce s-a deconectat bateria vehiculului.
- Unitatea trebuie să fie instalată numai de către un instalator profesionist.
- Orice modificări sau completări aduse sistemului și nu în mod expres indicate în acest manual atrag după sine anularea garanției.
- Curățați senzorii în mod regulat. Exemplu: zăpada sau noroiul pot reduce eficiența.
- În cazul spălării cu jet de apă sub presiune, senzorii își pot pierde temporar din sensibilitate. După evaporarea apei senzorii vor funcționa în parametrii corespunzători.
- Nu poziționați unitatea de comandă, senzorii sau cablurile în apropierea surselor de căldură exemplu: motorul vehiculului sau evacuarea acestuia.

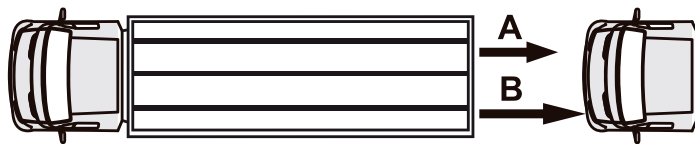
CAZURI SPECIALE



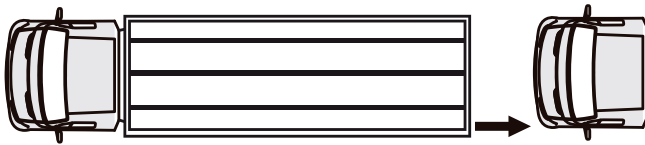
Atunci cand masina se apropie de o panta lină, panta poate sa nu fie detectata..



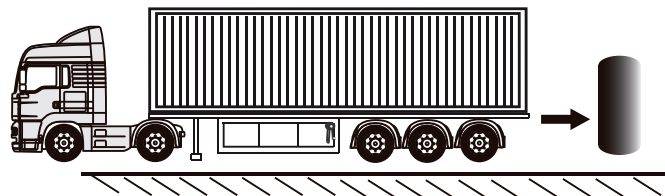
Senzori pot sa nu detecteze un stalp rotund de dimensiuni mici si neted.



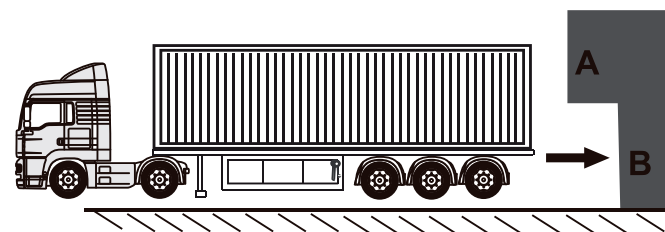
Punctul A va fi detectat înainte de punctul B, deoarece este mai aproape.



Cu toate acestea, punctul A poate cădea în zona oarba, și punctul B poate fi considerat gresit ca cel mai apropiat punct.



Senzori nu pot să detecteze obstacole din materiale spongioase deoarece microundele sunt absorbite de acestea.



Situația complexă: punctul A poate sa nu fie detectat